

# ΘΕΩΡΗΜΑ του Stokes.

Το θ. Stokes αναφέρεται σε δ.η  $\vec{F}: A(\subseteq \mathbb{R}^3) \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\vec{F} = (P, Q, R) \subseteq^1$   
 και σε εδωφάνειες παραμετρικένες  $S = \{ \vec{r}(u, v) : (u, v) \in D \} \subseteq \mathbb{R}^3$  όπου  
 $\vec{r}: D(\subseteq \mathbb{R}^2) \rightarrow \mathbb{R}^3$ , 1-1, (κε)  $C^1$ , (κε) γεία  
 με  $D$  u-αδρό ή v-αδρό υποσύνολο του  $\mathbb{R}^2$ .

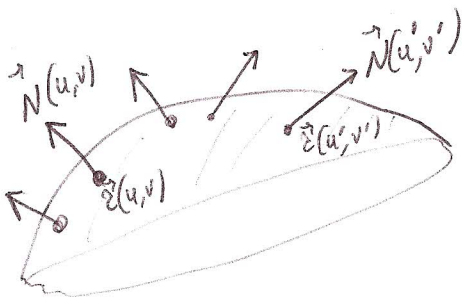
Αναλυτικά:  $\vec{r}(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \quad (u, v) \in D$

$$\vec{r}_u(u, v) = \left( \frac{\partial x}{\partial u}, \frac{\partial y}{\partial u}, \frac{\partial z}{\partial u} \right) (u, v)$$

$$\vec{r}_v(u, v) = \left( \frac{\partial x}{\partial v}, \frac{\partial y}{\partial v}, \frac{\partial z}{\partial v} \right) (u, v)$$

με  $\vec{N}(u, v) = \frac{\vec{r}_u(u, v) \times \vec{r}_v(u, v)}{\|\vec{r}_u(u, v) \times \vec{r}_v(u, v)\|} \neq (0, 0, 0)$

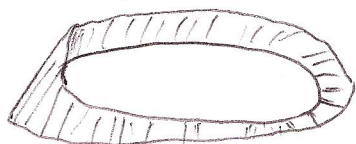
Υπενθυμίζουμε, ότι το  $\vec{N}(u, v)$  είναι το μοναδιαίο κέντρο του  $S$  στο σημείο  $\vec{r}(u, v) \in S$



Το  $\vec{N}: S(\subseteq \mathbb{R}^3) \rightarrow \mathbb{R}^3$  δείχνει την δέξια αγριά της  $S$  και γέτε ότι η  $S$  είναι προανατομομένη ως προς το  $\vec{N}(u, v)$ .

(ο προανατομός εφάρται κείν την παραμέτρικη  $\vec{r}(u, v)$ ).

Μια εδωφάνεια μπορεί να ήν δέξια προανατομομένη!

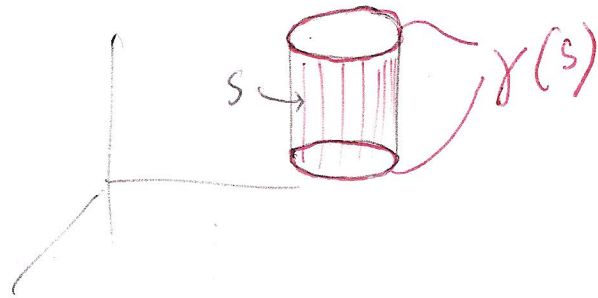
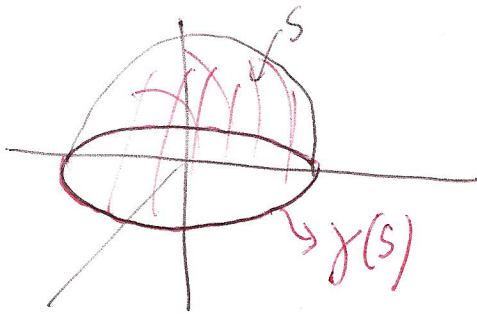
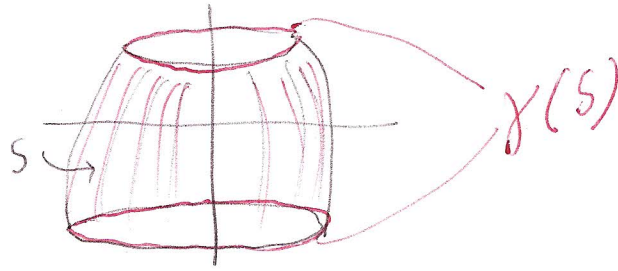
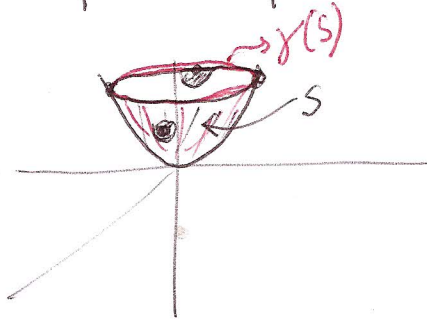


Ταινία Möbius

"Συνορο" επιφάνειας  $\gamma(S)$  (ή  $\partial(S)$ ) ( $S$  αδομή)

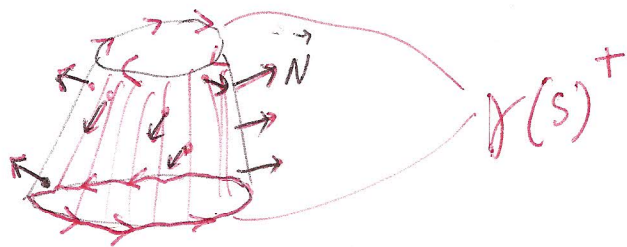
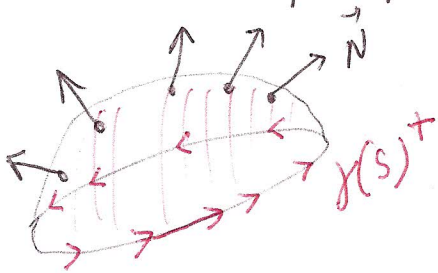
Έστω βυθίο  $\vec{\alpha} = \vec{\alpha}(u, v) \in S$  και  $S \cap \hat{S}(\vec{\alpha}, \epsilon) = B(\vec{\alpha}, \epsilon)$ .

Εάν το  $\vec{\alpha}$  δεν ανήκει στο "εσωτερικό" του  $B(\vec{\alpha}, \epsilon)$  τότε το  $\vec{\alpha}$  καλείται συνοριακό βυθίο της επιφάνειας  $S$ .



Το όνομα των συνοριακών βυθίων της  $S$  συμβολίζεται με  $\gamma(S)$  (ή  $\partial S$ ) και είναι απλή+κλειστή καμπύλη/καμπύλες

Προανατομίζουμε την  $\gamma(S)$  ως προς το  $\vec{N}(u, v)$  ( $(u, v) \in D$ ) κατά την δεξιά φορά, αν περπατώντας κατά μήκος της καμπύλης  $\gamma(S)$ , το κεφάλι μας δείχνει την κατεύθυνση του  $\vec{N}$ , η  $S$  να είναι στα αριστερά μας.



Ο προανατομισμός της  $\gamma(S)$  εξαρτάται από τον προανατομισμό της  $S$ .

## Τύπος του Stokes (1850)

Έστω  $S = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in D\}$  απλή, γεία,  $C^2$  επιφάνεια του  $\mathbb{R}^3$

με  $\vec{N}(u,v)$  το δ.π. των μοναδιαίων κλάσεων της και  $\gamma(s)$

το σύνορο της  $S$ , θετικά προσανατολισμένο ως προς  $\vec{N}$ .

Εάν  $\vec{F} = (P, Q, R) : S (\subseteq \mathbb{R}^3) \rightarrow \mathbb{R}^3$   $C^1$  δ.π τότε έχουμε

$$\oint_{\gamma(s)} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S (\nabla \times \vec{F}) \cdot d\vec{S} = \iint_S (\nabla \times \vec{F}) \cdot \vec{N} ds \begin{pmatrix} d\vec{r} = \vec{r}' dt \\ d\vec{S} = (\vec{r}_u \times \vec{r}_v) du dv \\ ds = \|\vec{r}_u \times \vec{r}_v\| du dv \end{pmatrix}$$

Αντικατάσταση : Εάν  $\vec{\rho}(t)$ ,  $t \in [a, b]$  είναι (θετική) παραμετρική του  $\gamma(s)$

Τότε

$$\int_a^b \vec{F}(\vec{\rho}(t)) \cdot \vec{\rho}'(t) dt = \iint_D (\nabla \times \vec{F}) \cdot (\vec{r}_u \times \vec{r}_v) du dv$$

στην περίπτωση που το  $\gamma(s)$  κλείνεται μόνο από μια καμπύλη.

|| Η ροή/κυκλοφορία του  $\vec{F}$  κατά μήκος της  $\gamma(s)$  ισούται με την εξερχόμενη ροή του  $\nabla \times \vec{F}$  δια μέσου της  $S$

Για περισσότερα: "Vector Calculus", J.E. Marsden and A.J. Tromba  
Συνδέσμοι ή τάβες  
 ή άλλα βιβλία.

(\*) Σχέση των 2 επιφανειακών ολοκληρωμάτων.